

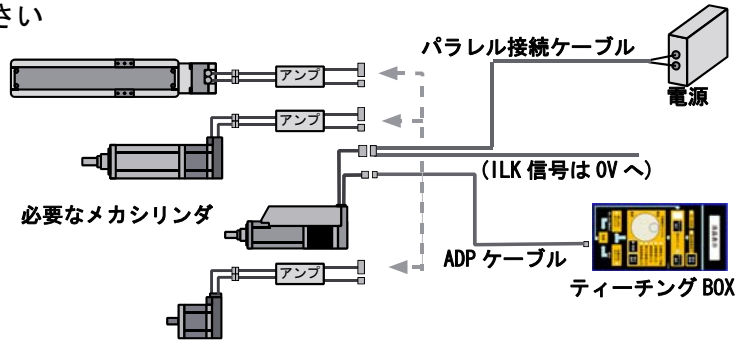
# ティーチング BOX (CTA-23) 操作ガイド

## 基本操作方法について

### 1 準備

以下の機器がそろっている事を確認してください

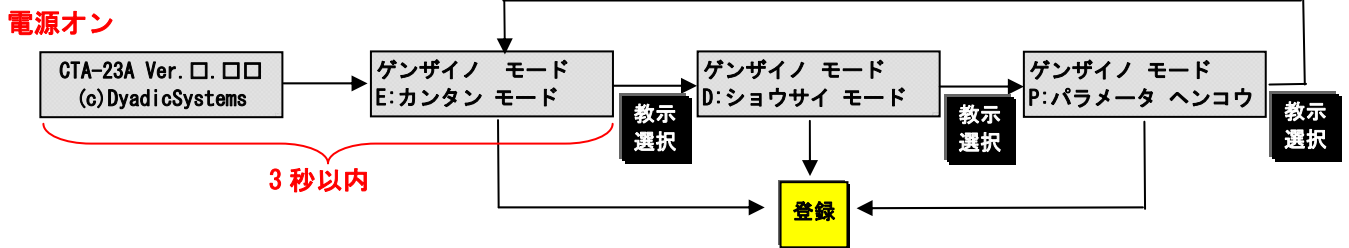
1	ティーチング BOX (CTA-23-SET)
2	メカシリンダ
3	パラレル接続ケーブル
4	+24V 電源 (+24V と 0V、ILK の 0V への接続が必要)



### 2 ティーチング BOX には以下の 3 つのデータ設定モードがあり、設定内容を変更できます

- 1) カンタンモード      2) ショウサイモード      3) パラメータヘンコウモード

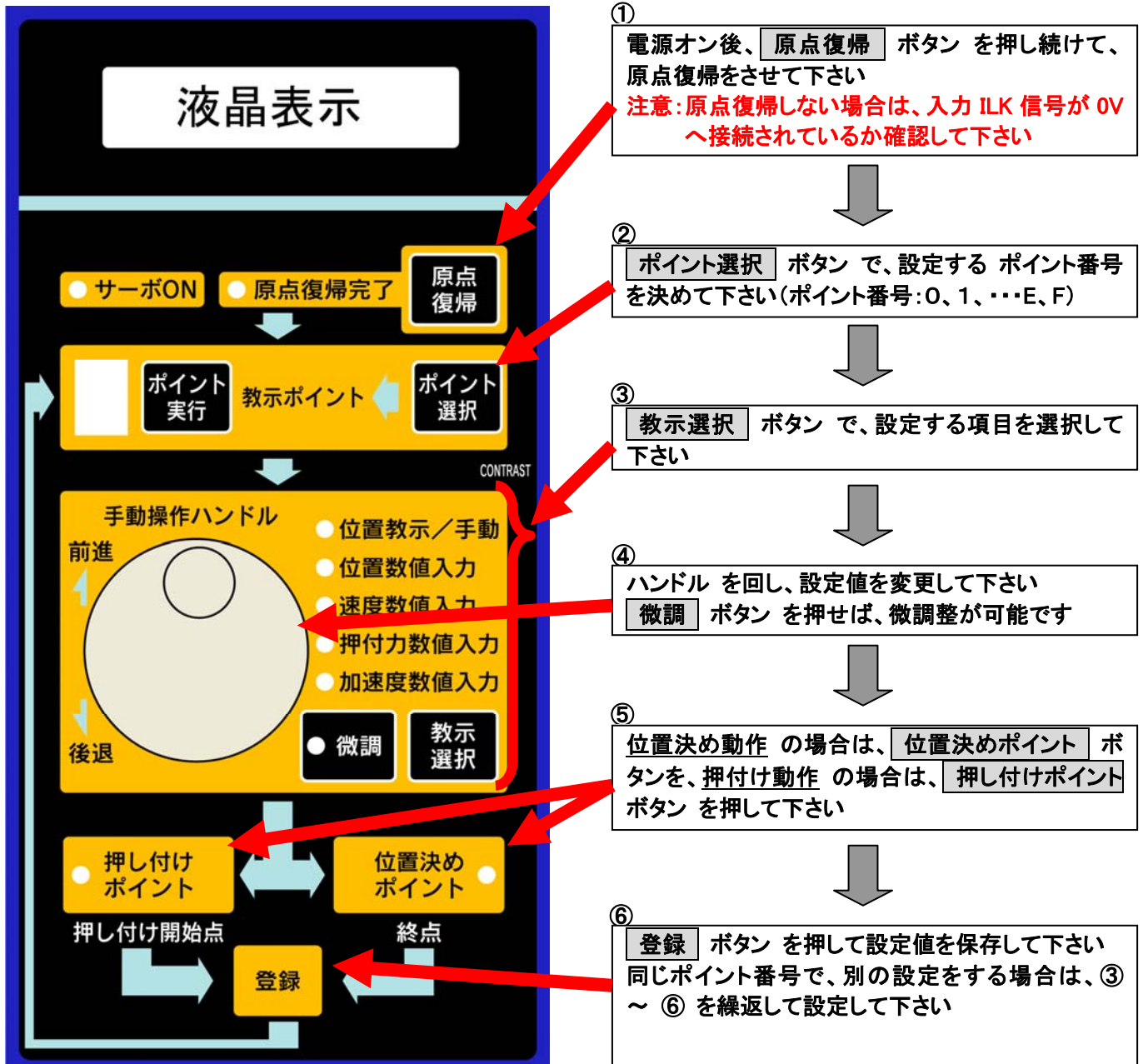
モード変更の方法は、電源投入後 (3 秒以内)、**教示選択**キー、**登録**キーを押して変更して下さい



### 各モードの設定項目内容

モード		E:カンタン	D:ショウサイ	P:パラメータ ヘンコウ	説明
パネル面文字	液晶表示				
位置教示/手動	イ キョウジ ソウサ	○	○		位置データの設定
位置数値入力	キカ イ シュウセイ	○	○		位置データの設定
速度数値入力	ソクド ニュウリョク	○	○		速度データの設定
押付力数値入力	オツツクリョク ニュウリョク	○	○		押付推力の設定
加速度数値入力	カソクド ニュウリョク	○	○		加速度の設定
	カソクド サイタイ		○		加速時の加速度最大
	ソウタイ イキメ		○		相対位置決めの設定
	イキメ カンリョウハバ		○		位置決め完了幅の設定
	ゲイン パラメータ		○		サーボモータのゲイン設定
	ゲンテン センシタン			○	原点復帰方向の設定
	ストローク リミット			○	有効ストローク長の設定
	ゾーン キョウカイ ウシロ			○	ゾーン信号範囲後側設定
	ゾーン キョウカイ マエ			○	ゾーン信号範囲前側設定
	ゲンテンフツキ カソクド			○	原点復帰時の加速度設定
	ILK キャンセル モード			○	ILK 仕様変更
	PIO モード センタク			○	エア-互換モードへの切替
	ゲンテンフツキ モドリ			○	原点復帰時の戻り量設定
	オツツケド ウサ ソクド			○	押付動作時の速度設定

## 簡単モードの設定方法



シヨウサイモード、パラメータモードについては、取扱説明書をご覧ください